



Human- Robot Interaction Strategies for Walker-Assisted Locomotion /

Cifuentes, Carlos A.

Springer Berlin Heidelberg,
2016

Monografía

<https://rebiunoda.pro.baratznet.cloud:38443/OpacDiscovery/public/catalog/detail/b2FpOmNlbGVicmF0aW9uOmVzLmJhcmF0ei5yZW4vMTgzNzY5NDg>

Título: Human- Robot Interaction Strategies for Walker-Assisted Locomotion Carlos A. Cifuentes and Anselmo Frizzera

Editorial: [New York] Springer Berlin Heidelberg 2016

Descripción física: 105 p. il. 24cms

Mención de serie: Springer Tracts in Advanced Robotics 115

ISBN: 978-3-319-34062-3

Materia: Robótica médica Locomoción- Simulación por ordenador

Autores: Frizzera, anselmo

Punto acceso adicional serie-Título: Springer Tracts in Advanced Robotics 115

Baratz Innovación Documental

- Gran Vía, 59 28013 Madrid
- (+34) 91 456 03 60
- informa@baratz.es