



## Underwater Robots 2nd Edition Motion and Force Control of Vehicle- Manipulator Systems /

Antonelli, Gianluca

Springer Berlin Heidelberg,  
2006.

Libro electrónico

Monografía

<https://rebiunoda.pro.baratznet.cloud:28443/OpacDiscovery/public/catalog/detail/b2FpOmNlbgVicmF0aW9uOmVzLmJhemF0ei5yZW4vMzU1MzY5NDM>

---

**Título:** Underwater Robots 2nd Edition Motion and Force Control of Vehicle-Manipulator Systems by Gianluca Antonelli.

**Editorial:** Berlin, Heidelberg Springer Berlin Heidelberg 2006.

**Descripción física:** 1 recurso en línea (XXVIII, 268 p. 133 illus.).

**Mención de serie:** Springer Tracts in Advanced Robotics 1610-7438 2

**ISBN:** 978-3-540-31753-1 9783540317524

**Entidades:** SpringerLink (plataforma)

**Punto acceso adicional serie-Título:** Springer Tracts in Advanced Robotics 1610-7438 2

---

### Baratz Innovación Documental

- Gran Vía, 59 28013 Madrid
- (+34) 91 456 03 60
- [informa@baratz.es](mailto:informa@baratz.es)